

C05 Series Driver

中文功能規格



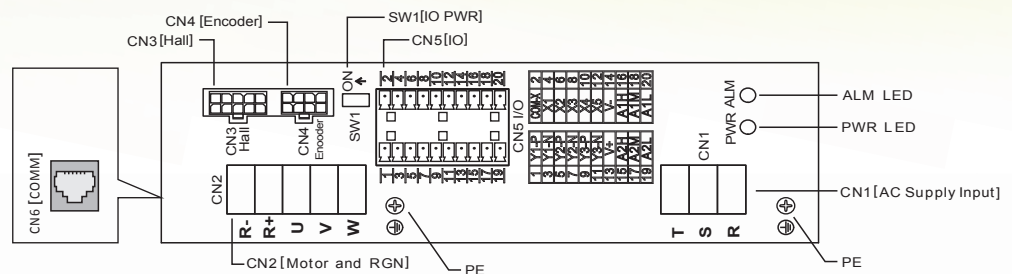
功能名稱	功能敘述
ALM-LED	發生 Alarm(保護功能) 閃爍。可由閃爍次數判別發生的保護功能
PWR-LED	恆亮: AC 主電源輸入連接, 驅動器有電源。 熄滅: AC 主電源輸入切斷, 驅動器無電源。
SW1	數位輸入使用電源設定
CN1	AC 電源輸入
CN2	連接馬達動力 UVW 與再生電阻器
CN3	連接馬達霍爾回授信號
CN4	連接馬達編碼器回授信號
CN5	IO 連接器, 連接輸入、輸出信號
CN6	連接 RS-232 信號 (RJ11 連接器)
PE 接地端子	請務必將驅動器的保護接地端子接地

轉速控制範圍		Hall : 150 ~ 4500 rpm Enc : 25 ~ 4000 rpm
速度變動率	對負載	Hall : $\pm 0.5\%$ max (0~ 額定轉矩、額定轉速、額定電壓、常溫) Enc : $\pm 0.2\%$ max (0~ 額定轉矩、額定轉速、額定電壓、常溫)
	對電壓	Hall : $\pm 0.5\%$ max (0~ 額定轉矩、額定轉速、額定電壓、常溫) Enc : $\pm 0.2\%$ max (0~ 額定轉矩、額定轉速、額定電壓、常溫)
	對溫度	Hall : $\pm 0.5\%$ max (0~ 額定轉矩、額定轉速、額定電壓、常溫) Enc : $\pm 0.2\%$ max (0~ 額定轉矩、額定轉速、額定電壓、常溫)
轉速設定方式	類比設定 (模擬信號)	□: 預設 ◆ [外部可變電阻調速 (5/20k Ω), 1/4W B Type] ◆ [外部 DC 電壓 (0~5VDC 或 ~0~10VDC) 透過 A1 輸入]
	脈波輸入設定	◆ 脈波 PWM 設定 (100~1000Hz, 20~80%)
	數位資料設定	◆ 8 段數位設定: 由輸入功能 M0, M1, M2 組合選擇 ◆ RS-232 通訊設定
加 / 減速時間		◆ 0.1 ~ 10.0 秒 (3000 rpm, 無負載) (300 r/min per 0.01 sec to 3 r/min per 0.01 sec) 預設: 2.0 秒 ◆ 外部可變電阻調速 (5/20k Ω), 1/4W B Type ◆ 外部 DC 電壓 (0~5VDC 或 ~0~10VDC) 透過 A2 輸入 ◆ [設定方式: 8 段數位設定: 由輸入功能 M0, M1, M2 組合選擇]
輸入訊號	數位輸入	◆ 5 點 (X1~X5), 功能可設定, 光耦合輸入方式 ◆ 內部電源: 24VDC ◆ 外部電源: 24VDC $\pm 15\%$, 50mA 以上 ◆ SINK/ SOURCE 皆可對應 X1~X5 與 XH 可設定功能 □: 預設功能 0. NC (PULSE-INPUT) 8. [ALM-RST] 1. [START/STOP(FWD)] 10. M0 2. [CCW/CW(REV)] 11. M1 5. [FREE] 12. M2 6. [STOP-MODE] 13. EBRAKE/RUN 7. EBRAKE/ALM-RST
	類比輸入	◆ 2 組 (A1, A2), 功能可設定, ◆ 內部電源: 5VDC ◆ 外部電源: 0 ~ 5 VDC or 0 ~ 10 VDC
輸出訊號	數位輸出	◆ 3 組 (Y1, Y2, Y3), 功能可設定 ◆ 開集極輸出方式 ◆ 外部電源: 5~27VDC 50mA 以下 ◆ SINK/ SOURCE 皆可對應 Y1, Y2, Y3 可設定功能 □: 預設功能 1. [SPD-OUT] 2. [ALM-OUT] 3. [BUSY-OUT] 4. VA-OUT
	高速數位輸出	◆ 1 點 (Y3), 功能可設定 ◆ 開集極輸出方式 ◆ 外部電源: 5~27VDC 30mA 以下 ◆ SINK/ SOURCE 皆可對應
剎車功能		制動再生煞車, (需搭配外接再生電阻) 110VAC : 50 Ω 100W 220VAC : 300 Ω 100W
主要保護功能		過電流保護、過負載保護、過電壓保護、低電壓保護、驅動器過溫保護、馬達過溫保護、馬達過速度保護、馬達信號錯誤保護、EEP 資料錯誤保護、通訊錯誤保護
工作環境	環境溫度	0~45°C (當工作環境高於 45°C 時, 需要強制散熱)
	環境濕度	<85% RH(不結霜)
外觀尺寸		150 x 111 x 45.5 (mm)

※ 可向原採購經銷商索取使用說明書。

C05 Series Driver

英文功能規格



Function	Description
ALM-LED	Blink : Alarm occurs. The type of alarm can be confirmed by the blink count.
PWR-LED	ON : AC Main power supply is on. OFF : AC Main power supply is off.
SW1	IO power for digital input
CN1	AC power input
CN2	Motor UVW and RGN connector
CN3	Hall feedback signal
CN4	Encoder connector
CN5	IO connector, connecting input, output signal
CN6	RS-232 signal connector (RJ11 connector)
PE 接地端子	Please do connect ground when operating driver

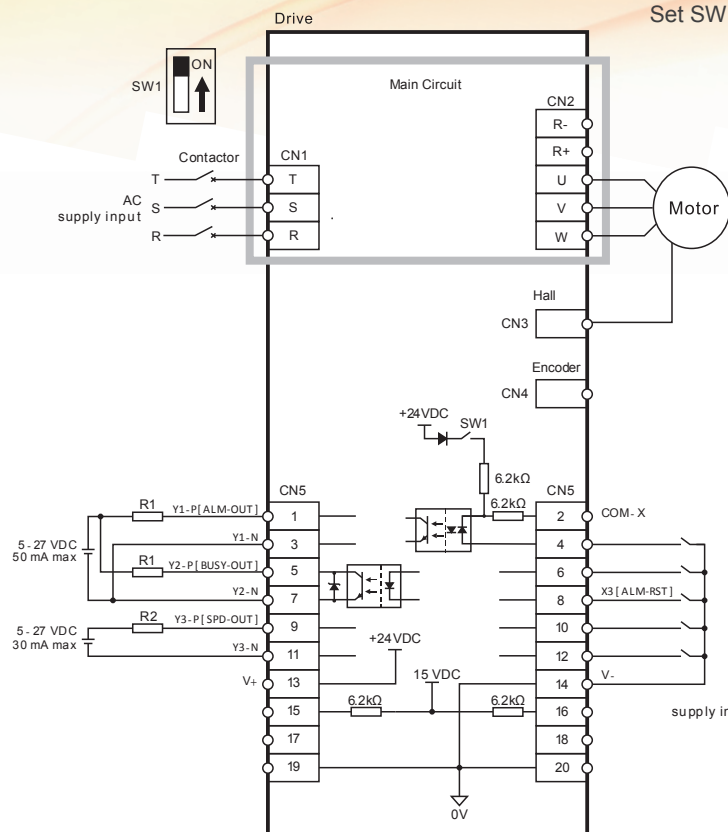
Speed control range		Hall : 150 ~ 4500 rpm ENC: 25 ~ 4000 rpm
Speed fluctuation	For Loading	Hall : $\pm 0.5\%$ max (0~rated torque, rated speed, rated voltage, Ambient temperature) Enc : $\pm 0.2\%$ max (0~rated torque, rated speed, rated voltage, Ambient temperature)
	For Voltage	Hall : $\pm 0.5\%$ max (0~rated torque, rated speed, rated voltage, Ambient temperature) Enc : $\pm 0.2\%$ max (0~rated torque, rated speed, rated voltage, Ambient temperature)
	For Temperature	Hall : $\pm 0.5\%$ max (0~rated torque, rated speed, rated voltage, Ambient temperature) Enc : $\pm 0.2\%$ max (0~rated torque, rated speed, rated voltage, Ambient temperature)
Setting Rotating Speed	External Analog Setting	[] : Default setting ◆ [External variation resistor speed regulation (5/20k Ω), 1/4W B Type] ◆ [External DC input voltage (0~5VDC 或 ~0~10VDC) input by A1]
	Pulse input	◆ Pulse input PWM (100~1000Hz, 20~80%)
	Digital signal setting	◆ 8 digital indexing: selected by M0, M1, M2 ◆ RS-232 communication setting
Acceleration/ Deceleration		◆ 0.1 ~ 10.0 秒 (3000 rpm, no load) (300 r/min per 0.01 sec to 3 r/min per 0.01 sec) Default : 2.0 sec ◆ External variation resistor speed regulation (5/20k Ω), 1/4W B Type ◆ External DC input voltage (0~5VDC 或 ~0~10VDC), input by A2 ◆ [Setting: 8 digital indexing: selected by M0, M1, M2]
Digital Input	General	◆ X1~X5, function settable, Photocoupler input ◆ Internal power: 24VDC ◆ External power: 24VDC $\pm 15\%$, 50mA Max ◆ SINK/ SOURCE Logic X1~X5, XH function setting [] : Default setting 0. NC (PULSE-INPUT) 8. [ALM-RST] 1. [START/STOP(FWD)] 10. M0 2. [CCW/CW(REV)] 11. M1 5. [FREE] 12. M2 6. [STOP-MODE] 13. EBRAKE/RUN 7. EBRAKE/ALM-RST ◆ A1, A2, function settable ◆ Internal power: 5VDC ◆ External power: 0 ~ 5 VDC or 0 ~ 10 VDC
	High Speed Output	◆ Y1, Y2, Y3, function settable ◆ Open-Collector output ◆ External power: 5~27VDC 50mA Max ◆ SINK/ SOURCE Logic Y1, Y2, Y3 setting function [] : Default setting 1. [SPD-OUT] 2. [ALM-OUT] 3. [BUSY-OUT] 4. VA-OUT
Brake function		Regenerative brake, (connected regenerative resistor is required) 110VAC : 50 Ω 100W 220VAC : 300 Ω 100W
Protection function		Over-voltage, Under-voltage, Over-current, Overload, Main circuit overheat, Motor overheat, Feedback sensor error, Over-speed, Motor signal error, EERPOM error, Communication error
Operating Environment	Ambient Temperature	0~45°C (*External cooling is required when the environment temperature is higher than 45°C)
	Ambient Humidity	<85% RH(non-condensing)
Dimension		150 x 111 x 45.5 (mm)

※ User manual or customize specification, please contact distributor.

C05 Series Driver

英文功能規格

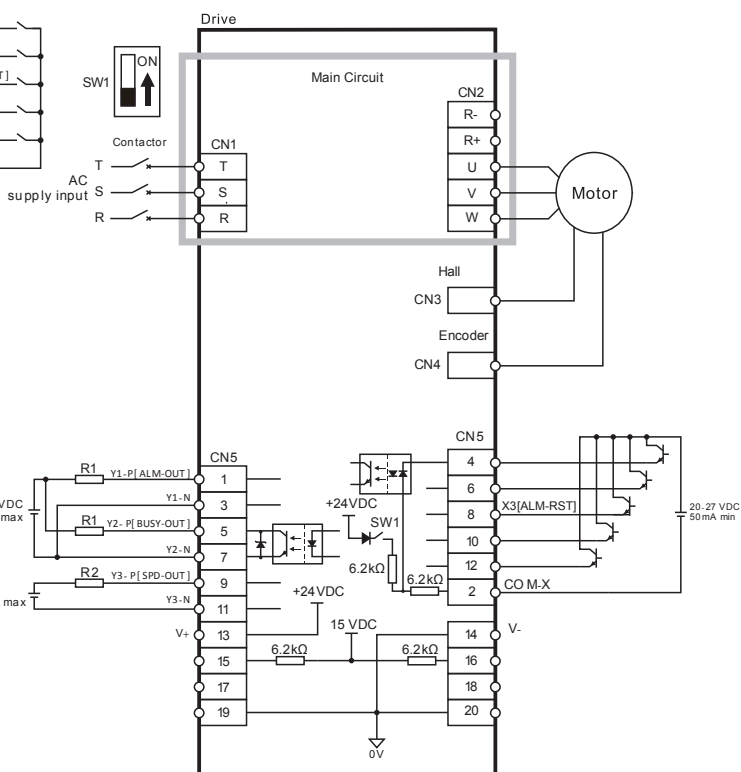
- IO use internal 24V , SINK
Set SW1 to ON



Digital Input Default Logic
ON when closed circuit.
OFF when open circuit.

Digital Output Default Logic
ON when closed circuit.
OFF when open circuit.

- IO use external 24V , SINK
Set SW1 to OFF



- IO use external 24V , SOURCE
Set SW1 to OFF

